

NEXTAGE シリーズ

【NXA】タイプ



パワフルな動作

ヒト型協働ロボット
「NEXTAGE」シリーズは柔軟性の高いロボットとして販売開始以来、様々な業界のお客様に導入頂いております。

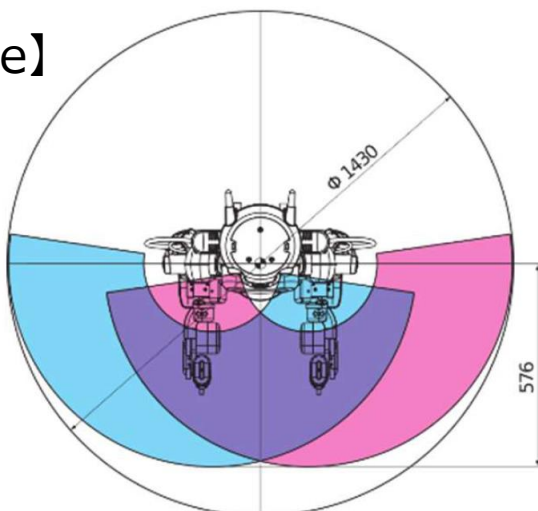
【NXA】仕様

ロボット本体		
出力	各軸80W以下	
関節軸数	15軸(右腕6軸、左腕6軸、腰1軸、首2軸)	
可搬質量	定格	片腕：2.5kg 両腕：5.0kg
	最大	片腕：3.0kg 両腕：6.0kg
繰り返し位置決め精度	±0.03mm (位置安定化時間0.3秒以内、手先負荷2.5kg)	
メカニカルインターフェース	ISO9409-1:2004(JIS B 8436:2005)4項寸法に準拠	
ビジョンシステム	頭部	ステレオカメラ(USB3.0)
	各腕部	ハンドカメラ(USB3.0)
質量	36kg(ロボット本体) 約150kg(台座含む)	
仕様環境	周囲温度	5~40°C
	周囲湿度	20~80%RH(結露無きこと)

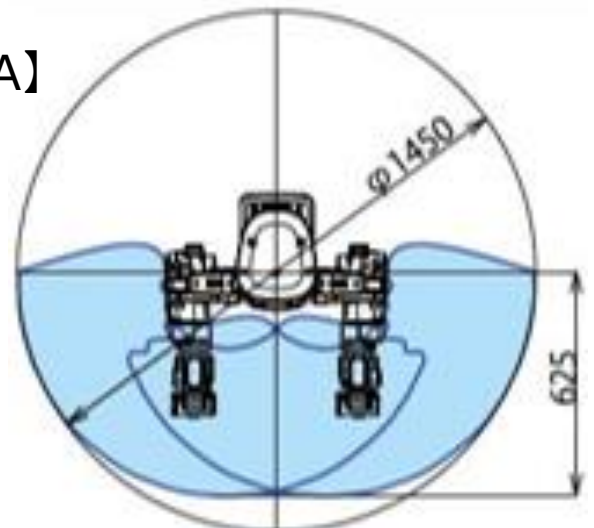
コントロールボックス		
OS	QNX®Neutrino®RTOS Microsoft®Windows®10 IOT Ethernet	
PTP制御	直線、回転	
補間	角度補間、直線球面補間	
指令入力	位置指定、関節精度指定	
速度設定	生産速度(%）、モーション速度(%)	
速度制御方式	台形制御	
原点出し	アプソリュートセンサによる	
指令最小単位	位置0.1mm、角度0.1deg	
インターフェース	USB	USB2.0 6ポート(ドングルにて1ポート使用) USB3.0 4ポート⑧ビジョンシステムにて1ポート使用)
	Ethernet	RJ-45×2ポート(10/100/1000BASE-T)
	DIO	入力32ch、出力32ch
	拡張用	周辺機器用DC24V/3A 外部表示灯制御信号×5色 ツールチェンジャ脱着指令(出力)×2 供給エア圧力センサ(入力)×1

【動作範囲比較】

【Fillie】



【NXA】



NEXTAGE シリーズ

新型【Fillie】

スピーディー

目つ

滑らかな動き



- ・コンパクトサイズ
- ・コストパフォーマンス
- ・親和性の高いデザイン



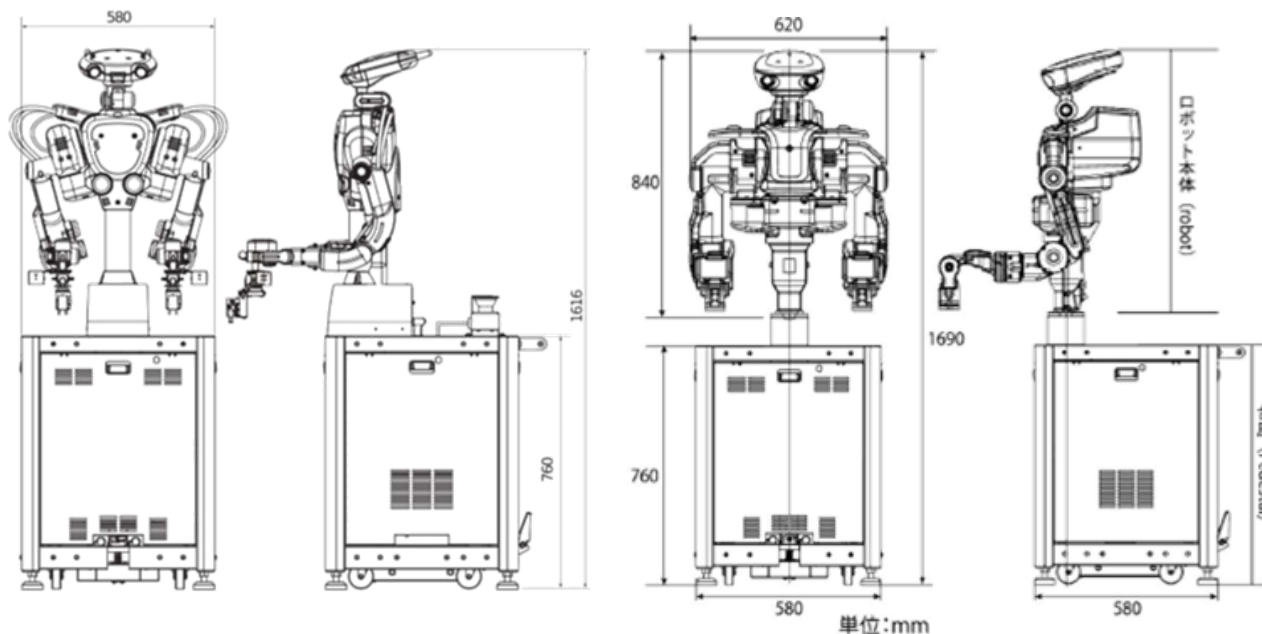
「実用性」を追求したロボット

Fillie 仕様

ロボット本体		
出力	各軸80W以下	
関節軸数	15軸（右腕6軸、左腕6軸、腰1軸、首2軸）	
可搬質量	定格	片腕：1.5kg 両腕：3.0kg
	最大	片腕：2.0kg 両腕：4.0kg
繰り返し位置決め精度	±0.05mm	
腕落下防止	電磁ブレーキを肩ピッチ軸と肘ピッチ軸に搭載	
ビジョンシステム	頭部	ステレオカメラ(USB3.0) 212万画素
	各腕部	ハンドカメラ(USB3.0) 130万画素※オプション
メカニカルインターフェース	ISO9409-1:2004(JIS B 8436:2005)2項寸法に準拠	
質量	28.5kg	
仕様環境	周囲温度	5~40℃
	周囲湿度	20~80%RH(結露無きこと)

コントロールボックス		
OS	QNX®Neutrino®RTOS Microsoft®Windows®10 IOT Ethernet	
入力電源	AC100~240VΦ1(50~60Hz)	
寸法(幅、奥行き、高さ)	454×382×147mm	
質量	本体：15kg 電源ケーブル：0.6kg	
インターフェース	周辺機器用電源	DC24V/3A
	USB	4ポート(ビジョンシステムにて1ポート使用)
	Ethernet	RJ-45×2ポート(10/100/1000BASE-T) ※ユーザ用1ポート、メンテナンス用1ポート
	DIO	入力32ch、出力32ch
	ディスプレイ	HDMI×2ポート

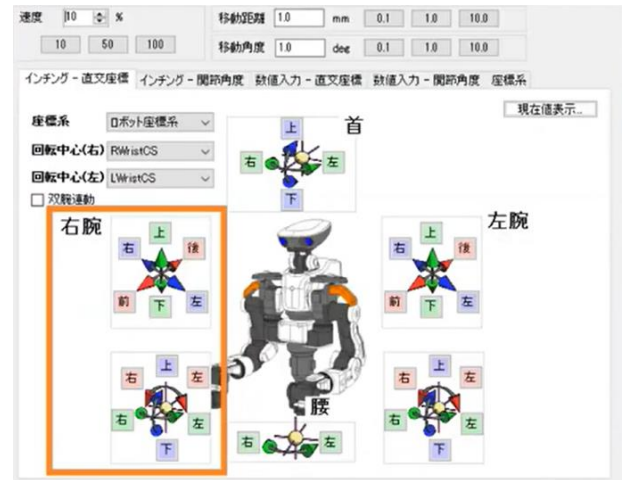
外形比較



NEXTAGE シリーズ

- アプリケーション -

NxProduction



ティーチングソフト

- ・「NEXTAGE の操作」「NEXTAGE のティーチング」「NEXTAGE を用いた生産」を行うことができます。



カメラ（頭部・ハンド）

ハンドカメラによる形状認識

各腕先端のハンドカメラにて、ワークの形状認識を行なうことが可能。ワークの種類や姿勢が変わっても柔軟に対応することができます。

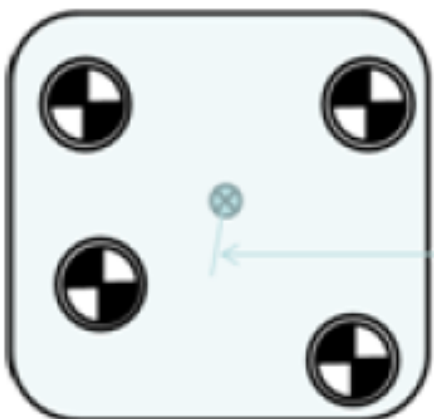


頭部カメラによる3次元位置認識

頭部の2つのカメラにより、周辺機器や作業台等の3次元の位置・姿勢を認識することが可能。ラフな設置で作業を開始できます。



クロスマークシール



位置補正用シール

- ・3つ以上のクロスマークから構成される3次元位置姿勢計測用マークとなります。
- ・NEXTAGE標準機能の「マーカ認識」を使用することで、周辺機器の位置がずれても周辺環境に合わせて位置補正ができます。

NEXTAGE シリーズ

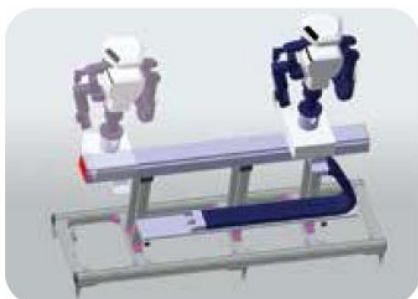
- 導入用途 -

オプション

AGVユニット



ロボットスライダ



エントリーツールハンド



クリーンスーツ
防塵スーツも
取り揃えています



導入事例

箱詰め



ラベル貼り



ネジ締め



- ※ お客様のご要望に合わせて、特殊対応も承っております。
詳細につきましては、弊社営業までお問い合わせください。
- ※ 本カタログ記載の図・写真と、実際の製品では、異なる場合がございます。
- ※ 改良のため、予告なしに外観・仕様等を変更することがございますので、
ご採用の際には事前にお問合せください。
- ※ カタログの制作には、慎重を期しておりますが、誤字・脱字等により
生じた損害については、責任を負いかねますのでご了承ください。
- ※ 弊社製品・技術の輸出及び輸出のための販売に関しては、
外国為替及び外国貿易法、及びその他の法令の順守を基本方針としています。
- ※ 本製品の輸出に関しては、予めご相談ください。

販売、エンジニアリング、各種サポート お問合せ先

THK INTECHS

THKインテックス株式会社

本社

FA・ロボット営業本部

東京都港区芝浦2-12-10 〒108-0023

TEL 03-5730-3812 (直通) 03-5730-3811 (代表)

中部テクニカルサポート

愛知県知立市宝3-5-19 〒472-0056

TEL 0566-82-3035 (中部TS代表)